

```

1 /*****
2 /***          USART : シリアルポートドライバ          ***/
3 /***          調歩同期通信用          ***/
4 /*****
5
6 #ifndef INCLUDED_USART_H
7 #define INCLUDED_USART_H
8
9 #include "hwareInfo.h"
10
11 /*****
12
13 /* 受信先頭コード (制御コードは不可) */
14 #define UART_HEADER      '*'
15 /* 受信終端コード (= <CR>) */
16 #define UART_TERM      '\r'
17
18 /*****
19 /*          関数プロトタイプ          */
20 /*****
21
22 BOOL Init_USART(BYTE byMode, BYTE byRateNum);
23 void PurgeRxd_USART(void);
24 BOOL CheckRcv_USART(void);
25 BOOL TxString_USART(WORD wTimeOut, const char* strData);
26 int RxString_USART(WORD wTimeOut, WORD wBuffSz, char* pRcvBuff);
27
28
29 #endif /* INCLUDED_USART_H */

```