

```

// RSP11_Mode3.c
/*****
/*****
/**
/**          シリアルペリフェラルインタフェースRSP11
/**
/*****
/*****
/* 注意 : (1)PCLK=48MHzであること。
/*          : (2)半二重通信専用 (送信中に受信したデータは破棄する)。

#include <machine.h>
#include <stdlib.h>
#include "typedefine.h"
#include "iodefine.h"
#include "RSP11_Mode3.h"

#pragma section
#pragma bit_order right
/*****

static volatile BYTE   st_byRecvComple; /* 送受信完了フラグ (正常時のみ) */
static volatile BYTE   st_byRSP11_OVRF; /* ステータスレジスタSPSRのOVRFビット (異常時) */

static DWORD   st_dwSendPtr; /* 送信済みバイト数 (ダミー含む) */
static DWORD   st_dwSendSize; /* 送信データバイト数 (正味の送信データ、ダミー含まず) */
static BYTE*   st_pSendBuff; /* 送信データアドレス */
static DWORD   st_dwRecvPtr; /* 受信済みバイト数 (送信中の受信含む) */
static DWORD   st_dwRecvPtrR; /* " " (正味の受信データ) */
static DWORD   st_dwRecvSize; /* 受信データバイト数 (正味の受信データ、送信中データ含まず) */
static BYTE*   st_pRecvBuff; /* 受信データアドレス */
static DWORD   st_dwTrcvSize; /* 送信+受信バイト数 */

/*****
/*          RSP11 : タイマー割り込み処理
/*****
/* ※10mS周期割り込みで呼ぶこと。
static volatile WORD wTmrTxRxWait;

void Timer10mS_spi1(void)
{
    if(wTmrTxRxWait != 0)
        --wTmrTxRxWait;
}

/*****
/*          SPIインタフェース(RSP11)初期化
/*****

static void Init_RSP11(void)
{
    /* RSP11のモジュールストップ解除 */
    MSTP(RSP11) = 0; /* SYSTEM.MSTPCRB.BIT.MSTPB16 = 0; */
    /* RSP11の動作停止 */
    RSP11.SPCR.BYTE = 0; /* SPCR.SPE=0で動作停止 */
    /* RSP11の初期化 */
    RSP11.SPPCR.BYTE = 0x00; /* SPLP=0, SPLP2=0, SPOM=0, MOIFV=1, MOIFE=1 */
    RSP11.SPBR.BYTE = 2; /* RSP1ビットレートレジスタ(=n) (SPCMDn.BRDV=0で 8.00Mbps) */
    // RSP11.SPBR.BYTE = 3; /* RSP1ビットレートレジスタ(=n) (SPCMDn.BRDV=0で 6.00Mbps) */
    /* ビットレート= PCLK/(2x(n+1)x2^N) N=SPCMDn.BRDV */

    RSP11.SPDCR.BYTE = 0x00; /* SPFC=0, SLSEL=0, SPRDTD=0, SPLW=0 */
    RSP11.SPCKD.BYTE = 0x00; /* SCKDL=0 */
    RSP11.SSLND.BYTE = 0x00; /* SLNDL=0 */
    RSP11.SPND.BYTE = 0x00; /* SPNDL=0 */
    RSP11.SPCR2.BYTE = 0x00; /* SPPE=0, SPOE=0, SPIIE=0, PTE=0 */
    RSP11.SSLP.BYTE = 0x00; /* SSL0P=0, SSL1P=0, SSL2P=0, SSL3P=0 */
    RSP11.SPSR.BYTE = 0xA0; /* OVRF=0, IDLNF=0, MODF=0, PERF=0, SPTEF=1, SPRF=1 */
    RSP11.SPSCR.BYTE = 0x00; /* SPSLN=0:シーケンス長1 (0→0→...) */
    // RSP11.SPSSR.BYTE = 0x00; /* SPCP=0, SPECM=0 */

    RSP11.SPCMD0.WORD = 0xE783; /* RSP1コマンドレジスタ0 (モード3, データ長8, MSBファースト, パースト転送,
    SSLO選択) */
    /* CPHA=1, CPOL=1, BRDV=0, SSLA=0, SSLKP=1, SPB=7, LSBF=0, SPNDEN=1, SLNDEN=1, SCKDEN=
1 */
    RSP11.SPCMD1.WORD = 0x070D; /* RSP1コマンドレジスタ1 */
    RSP11.SPCMD2.WORD = 0x070D; /* RSP1コマンドレジスタ2 */
    RSP11.SPCMD3.WORD = 0x070D; /* RSP1コマンドレジスタ3 */
    RSP11.SPCMD4.WORD = 0x070D; /* RSP1コマンドレジスタ4 */

```

```

RSP11.SPCMD5.WORD = 0x070D;          /* RSP1コマンドレジスタ5 */
RSP11.SPCMD6.WORD = 0x070D;          /* RSP1コマンドレジスタ6 */
RSP11.SPCMD7.WORD = 0x070D;          /* RSP1コマンドレジスタ7 */

/* RSP11のポート設定 */
PORTE.DDR.BIT.B7 = 0;
PORTE.ICR.BIT.B7 = 1;                /* PE7 (MISOB)の入カバッファ有効 */
PORTE.PCR.BIT.B7 = 1;                /* PE7 (MISOB)のプルアップ抵抗有効 */
#if SPI_SLAVE_MAX == 4
IOPORT.PFHSPI.BYTE = 0xFF;           /* RSPIS=1, RSPCKE=1, MOSIE=1, MISOE=1, SSL0E=1, SSL1E=1, SSL2E=1, SSL3E=1 (SSLB0～S
SLB3有効) */
#elif SPI_SLAVE_MAX == 3;
IOPORT.PFHSPI.BYTE = 0x7F;           /* RSPIS=1, RSPCKE=1, MOSIE=1, MISOE=1, SSL0E=1, SSL1E=1, SSL2E=1, SSL3E=0 (SSLB0～S
SLB2有効) */
#elif SPI_SLAVE_MAX == 2;
IOPORT.PFHSPI.BYTE = 0x3F;           /* RSPIS=1, RSPCKE=1, MOSIE=1, MISOE=1, SSL0E=1, SSL1E=1, SSL2E=0, SSL3E=0 (SSLB0～S
SLB1有効) */
#else
IOPORT.PFHSPI.BYTE = 0x1F;           /* RSPIS=1, RSPCKE=1, MOSIE=1, MISOE=1, SSL0E=1, SSL1E=0, SSL2E=0, SSL3E=0 (SSLB0の
み有効) */
#endif
/* RSP11制御レジスタ設定 */
RSP11.SPCR.BYTE = 0xB8;               /* SPMS=0, TXMD=0, MODFEN=0, MSTR=1, SPEIE=1, SPTIE=1, SPE=0, SPRIE=1 */
RSP11.SPCR.BYTE;                       /* SPCR空読み */

/* RSP11割り込み優先順位セット */
IPR(RSP11, ) = 4;                     /* SPE11, SPR11, SPT11, SPI11共通 */
/* RSP11割り込み要求ステータスフラグクリア */
IR(RSP11, SPT11) = 0;
IR(RSP11, SPR11) = 0;
IR(RSP11, SPE11) = 0;
/* RSP11割り込み禁止 */
IEN(RSP11, SPT11) = 0;
IEN(RSP11, SPR11) = 0;
/* RSP11エラー割り込み許可 */
IEN(RSP11, SPE11) = 1;
}

/*****
/*          SPI通信開始/停止
*****/
/* nSlaveNum = スレーブ番号 (SPI_SLAVE0～SPI_SLAVE_MAX-1)
/*          SPI_DISABLE指定で通信停止
*/

void Enable_SPI1(int nSlaveNum)
{
/* 有効なスレーブ番号の場合 (=RSP1通信開始) */
if((SPI_SLAVE0 <= nSlaveNum) && (nSlaveNum < SPI_SLAVE_MAX)) {
/* スレーブ選択信号セット */
RSP11.SPCMD0.BIT.SSLA = (unsigned short)nSlaveNum;
/* ダミーリード */
RSP11.SPDR.WORD.H;
/* RSP1ステータスクリア */
RSP11.SPSR.BYTE = 0xA0;
/* SPI動作許可 */
RSP11.SPCR.BIT.SPE = 1;
}
/* 無効なスレーブ番号の場合 (=RSP1通信停止) */
else {
/* SPI動作停止 */
RSP11.SPCR.BIT.SPE = 0;
/* 送信・受信割り込み禁止 */
IEN(RSP11, SPT11) = 0;
IEN(RSP11, SPR11) = 0;
}
}

/*****
/*          送信/受信/エラー割り込み処理 (RSP11)
*****/

/* 送信割り込み *****/

#pragma interrupt (Int_RSP11_SPT11)
void Int_RSP11_SPT11(void)
{
/* 指定バイト数まで送信する */
if(st_dwSendPtr < st_dwSendSize) {
RSP11.SPDR.WORD.H = (WORD)*(st_pSendBuff + st_dwSendPtr);
}
/* 指定バイト数送信した後はダミー送信 */
else {
RSP11.SPDR.WORD.H = 0x0000; /* ダミー値送信 */
}
/* 送信+受信バイト数まで送信したら終了 */
st_dwSendPtr++;
if(st_dwSendPtr >= st_dwTrcvSize) {

```

```

        /* RSP11送信割り込み禁止 */
        IEN(RSP11, SPT11) = 0;
    }
}

/* 受信割り込み *****/
#pragma interrupt (Int_RSP11_SPR11)
void Int_RSP11_SPR11(void)
{
    WORD    wRxData;

    /* 受信 */
    wRxData = RSP11.SPDR.WORD.H;
    st_dwRecvPtr++;
    /* 半二重なので送信完了までは無視 */
    if(st_dwRecvPtr <= st_dwSendSize) {
        /* 受信データがない場合 */
        if(st_dwRecvPtr >= st_dwTrcvSize) {
            st_byRecvComple = 1;
            /* RSP11割り込み禁止 */
            IEN(RSP11, SPR11) = 0;
            IEN(RSP11, SPT11) = 0;
        }
        return;
    }
    /* 受信データをバッファに格納 */
    *(st_pRecvBuff + st_dwRecvPtrR) = (BYTE)wRxData;
    st_dwRecvPtrR++;
    /* 指定バイト数受信したら終了 */
    if(st_dwRecvPtrR >= st_dwRecvSize) {
        st_byRecvComple = 1;
        /* RSP11割り込み禁止 */
        IEN(RSP11, SPR11) = 0;
        IEN(RSP11, SPT11) = 0;
    }
}

/* エラー割り込み *****/
#pragma interrupt (Int_RSP11_SPE11)
void Int_RSP11_SPE11(void)
{
    st_byRSP11_OVRF = RSP11.SPSR.BYTE;
    RSP11.SPSR.BYTE = 0xA0;

    /* オーバランエラーフラグのみ残す（他は関係ない） */
    st_byRSP11_OVRF &= 0x01;
    if(st_byRSP11_OVRF != 0) { /* ※関数Tranceive_SPI1で異常処理される。 */
        /* ダミーリード */
        RSP11.SPDR.WORD.H;
        /* RSP11割り込み禁止 */
        IEN(RSP11, SPR11) = 0;
        IEN(RSP11, SPT11) = 0;
    }
}

/*****
/*                               SPIブロック送受信                               */
*****/

BOOL Tranceive_SPI1(WORD wSndSize, WORD wRcvSize, const BYTE* pSndData, BYTE* pRcvBuff)
{
    /* フラグ初期化 */
    st_byRecvComple = 0; /* 送受信完了フラグ */
    st_byRSP11_OVRF = 0; /* ステータスレジスタSPSR */
    st_dwSendSize = (DWORD)wSndSize; /* 指定の送信バイト数 */
    st_pSendBuff = (BYTE*)pSndData; /* 送信データポインタ */
    st_dwRecvPtr = 0L; /* 全受信済みバイト数 */
    st_dwRecvPtrR = 0L; /* 正味の受信済みバイト数 */
    st_dwRecvSize = (DWORD)wRcvSize; /* 指定の受信データバイト数 */
    st_pRecvBuff = pRcvBuff; /* 受信データアドレス */
    st_dwTrcvSize = (DWORD)(wSndSize + wRcvSize); /* 送信+受信バイト数 */
    /* RSP11割り込み許可 */
    IEN(RSP11, SPT11) = 1;
    IEN(RSP11, SPR11) = 1;

    /* 送受信完了を待つ */
    wTmrTxRxWait = SPI_TXTIME;
    while(st_byRecvComple == 0) {
        if((wTmrTxRxWait == 0) || (st_byRSP11_OVRF != 0)) {
            /* RSP11割り込み禁止 */
            IEN(RSP11, SPT11) = 0;
            IEN(RSP11, SPR11) = 0;
            return FALSE;
        }
    }
}

```

```
    }  
}  
return TRUE;  
}
```

```
/******  
/*                               SPI転送の初期化 (RSP11)                               */  
/******
```

```
void Init_SPI1(void)  
{  
    /* RSP11の初期設定 */  
    Init_RSP11();  
    /* フラグ初期化 */  
    st_byRecvComple = 0;           /* 送受信完了フラグ */  
    st_byRSP11_OVRF = 0;         /* ステータスレジスタSPSR */  
}
```